

DESCRIPCIÓN DE CONEXIONES

1	Voltaje 125VAC / 60Hz
2	Neutro 125VAC / 60Hz
3	Salida de lámpara 125VAC (Neutro)
4	Salida de lámpara 125VAC (fase)
5	Motor 1 cierre
6	Motor 1 común
7	Motor 1 apertura
8	Motor 2 cierre
9	Motor 2 común
10	Motor 2 apertura
11-12	salida 24 VAC para accesorios
13-14	Salida de cerradura eléctrica 12VDC 15W
15	START comando N.O. contacto
16	Común (-)
17	P.START comando N.O. contacto

18	Fotocélula 1 contacto N.C.
19	Común (-)
20	Fotocélula 2 contacto N.C.
21	Escudo de antena
22	Antena

ESPECIFICACIONES TÉCNICAS


Fuente de alimentación	125VAC/60Hz
Carga máx. Del motor	500W
Max. salida de cerradura	12VDC 15W
Salida máx. De accesorios	24VAC 3W
Temperatura de trabajo	-20 C ~ +60 C
Fusible de proteccion	F1 = 5A




Indicador LED de modo de espera y menú principal:


	 LED APAGADO	 LED ENCENDIDO
 T.DELAY	Sin retraso de puerta	Ajuste de tiempo programado
 T.PAUSE	Sin cierre automático	Ajuste de tiempo programado
 T.MOT.PEDE	Tiempo de motor peat-10 seg.	Ajuste de tiempo programado
 T.MOTOR	Tiempo de motores 30 seg.	Ajuste de tiempo programado
 P-P/DIS-OP	Habilitar modo condominio	Desactivar modo condominio
 CODE.PEDE	Sin código	código de inicio peatonal
 CODE.START	Sin código	Codigos guardados
 AUTO/P-P	Cierre automático	Paso a paso



[SEL] KEY : Seleccione la función que desea configurar y corresponda con el LED que comienza a parpadear. Presione brevemente la tecla [SEL] nuevamente, saltará al siguiente destello de LED. Si el LED parpadea durante 10 segundos sin presionar la tecla [SEL] o [SET], el LED dejará de parpadear y volverá al modo de espera.



[SET] KEY: Cuando el LED de la función correspondiente parpadee, presione la tecla [SET] para con fi rmar entre / alternar la configuración de función correspondiente. Termine la configuración de función correspondiente, volverá al modo de espera o saltará al siguiente flash LED.


► **1. AUTO/P-P**  (Gestionar modo de entrada de la unidad de control)
El modo de entrada predeterminado de la unidad de control es "Automático", el motor puede cerrarse automáticamente sin ningún comando de entrada, debe encender el LED T.PAUSE con la configuración del tiempo de pausa


Presione la tecla [SEL] brevemente hasta que AUTO / P-P  , presione brevemente la tecla [SET].
AUTO/P-P  : El modo de entrada de la unidad de control es paso a paso.
AUTO/P-P  : El modo de entrada de la unidad de control es Automático.




► **2. CODE.START**  (Gestionar el inicio del código del transmisor)
La unidad de control puede aprender 150 transmisores con códigos fijos o rotativos. Misma función con la unidad de control [15-16] Entrada de comando de ARRANQUE .






Aprender códigos:
Presionar [SEL] brevemente **CODE.START**  , presione el botón correspondiente del transmisor que desea aprender, cuando **CODE.START**  , el control queda guardado. Cuando todos los LED de función parpadean, significa que la memoria está llena y no se puede aprender más transmisores.

Borrar todos los códigos:
Borrar todos los códigos: **CODE.START**  presionar y mantenga [SET] **CODE.START** borrado,  , todos los códigos en la memoria procedimiento de borrado terminará.

► **3. CODE.PEDE**  (Administrar el código del transmisor para peatones) El procedimiento de aprendizaje y borrado es el mismo que [CODE.START] .





► **4. P-P/DIS-OP**  (Comando deshabilitado durante la apertura y pausa) El comando deshabilitado durante la apertura y la función de pausa adecuada para el cierre automático con detección de bucle. Durante la apertura y la pausa, la unidad de control ignora el comando dado por la detección de bucle.

Press [SEL] key brief until **P-P/DIS-OP**  , press [SET] key brief.
P-P/DIS-OP  : Disable input during opening and pause.
P-P/DIS-OP  : Enable input during opening and pause.


► **5. T.MOTOR**  (Autoaprendizaje del motor, temporizador máximo de 4 minutos) El tiempo de funcionamiento predeterminado del motor de la unidad de control es de 30 segundos, sin función de desaceleración.
Cuando la puerta se cerró. Presionar [SEL] hasta la **T.MOTOR**  , presione la tecla [SET], el Motor 1 se abrirá; cuando se alcanza el punto inicial de desaceleración, presione tecla [SET] nuevamente, el motor 1 funcionará en desaceleración; cuando se alcanza el punto de apertura total del Motor 1, presione [SET] nuevamente, **T.MOTOR**  rápidamente. El motor 1 dejará de abrirse y comenzará a cerrarse, el autoaprendizaje de apertura total del motor 1 está completo. Repetir el procedimiento para el cierre del motor 1, la apertura del motor 2 y el cierre del motor 2, cuando finalice todo el procedimiento de autoaprendizaje., **T.MOTOR**  y salta a **T.MOT.PEDE**  .





Para cancelar la función de desaceleración del autoaprendizaje, cuando el motor esté funcionando en el punto deseado de apertura o cierre total, presione la tecla [SET] dos veces brevemente en 2 segundos, en lugar de presionar una vez.


► **6. T.MOT.PEDE**  (Configuración de tiempo de motor peatonal 4 min.máx)



El tiempo de operación de peatón del motor 1 predeterminado de la unidad de control es de 10 segundos, sin función de desaceleración.
Cuando la puerta se cerró. Presione la tecla [SEL] hasta **T.MOT.PEDE**  , presione [SET], el Motor 1 se abrirá; cuando se alcanza el punto inicial de desaceleración, presione [SET] nuevamente, el motor 1 funcionará en desaceleración; cuando se alcanza el punto de apertura peatonal del Motor 1, presione [SET], **T.MOT.PEDE**  rápidamente. El motor 1 dejará de abrirse y comenzará a cerrarse, el autoaprendizaje de apertura peatonal del motor 1 está completo. Repita el procedimiento de autoaprendizaje para el cierre del Motor 1, cuando todos los peatones procedimiento de autoaprendizaje termino, **T.MOT.PEDE**  y salta a **T.PAUSE**  .



Para cancelar la función de ralentización del autoaprendizaje, cuando el motor está en marcha en el punto deseado de apertura o cierre total, presione [SET] dos veces en 2 segundos, en lugar de presionar una vez.

► **7. T.PAUSE**  (Tiempo de pausa de cierre automático, máx.4 minutos) La unidad de control está predeterminada sin función de cierre automático.

Presione [SEL] hasta **T.PAUSE**  , presione [SET] y espere el tiempo deseado, luego presione [SET] nuevamente, el tiempo de pausa de cierre automático se almacena y **T.PAUSE**  .
Para cancelar el tiempo de pausa de cierre automático, presione [SEL] hasta **T.PAUSE**  , presione [SET] dos veces en 2 segundos, **T.PAUSE**  y operación terminada.

► **8. T.DELAY**  (Tiempo de retardo de puerta, máximo 15 segundos)
La unidad de control por defecto sin retraso de la puerta durante la apertura y el cierre.

Cuando la puerta se cerró. Presione [SEL] hasta que **T.DELAY**  , presionar [SET] brevemente y espere el tiempo de retardo deseado, luego presione brevemente la tecla [SET] nuevamente, el tiempo de retardo de apertura 2 segundos se almacena, el tiempo de retardo de cierre almacenado como el tiempo de ajuste deseado. **T.PAUSE**  .

Para cancelar el tiempo de pausa de cierre automático, presione [SEL] hasta **T.PAUSE**  , presione [SET] dos veces en 2 segundos, **T.PAUSE**  y operación terminada.

External Menu LED indicated:

	<input type="checkbox"/> LED OFF	<input checked="" type="checkbox"/> LED ON
<input type="checkbox"/> T.DELAY	[T.PAUSE] and [T.DELAY] LEDS flash alternately	[T.PAUSE] and [T.DELAY] LEDS flash alternately
<input type="checkbox"/> T.PAUSE	[T.PAUSE] and [T.DELAY] LEDS flash alternately	[T.PAUSE] and [T.DELAY] LEDS flash alternately
<input type="checkbox"/> T.MOT.PEDE	PHOTO2 = Photocell2 Input	PHOTO2 = STOP Input
<input type="checkbox"/> T.MOTOR	Close Lock Max Force OFF	Close Lock Max Force ON
<input type="checkbox"/> P-P/DIS-OP	Open Lock backlash OFF	Open Lock Backlash ON
<input type="checkbox"/> CODE.PEDE	Pressure Maintenance OFF	Pressure Maintenance ON
<input type="checkbox"/> CODE.START	Photocell Test ON	Photocell Test OFF
<input type="checkbox"/> AUTO/P-P	Remote PGM OFF	Remote PGM ON


Enter External Menu :

When control unit current in standby menu, press and hold [SET] key over 5 seconds, the [T.PAUSE] and [T.MOTOR] LEDES flash alternately, now enter External Menu.

Exit to Standby Menu :

When enter External Menu, over 30 seconds without [SEL] or [SET] key press, control unit will return back to standby menu .

► 1. AUTO/P-P (Transmitter Learn via Radio Control)

The control unit allow to enter learn transmitter function via radio control. Press and hold the transmitter correspond button that already learn over 10 seconds, the external menu **AUTO/P-P** , now can learn new transmitter.

Press [SEL] key brief until **AUTO/P-P** , press [SET] key brief.
AUTO/P-P : Enable transmitter learn via radio control.
AUTO/P-P : Disable transmitter learn via radio control.


► 2. CODE.START (Photocell Test)

The control unit disable photocell test function, it will ignore PHOTO1 contact [18-19] and PHOTO2 contact [19-20] input during door opening or closing.

Press [SEL] key brief until **CODE.START** , press [SET] key brief.
CODE.START : Disable photocell test.
CODE.START : Enable photocell test.

► 3. CODE.PEDE (Maintaining Hydraulic Motor Pressure)

The control unit will send a closing command to motor every 2 hours for 2 seconds to keep Hydraulic motor pressure tighten.


Press [SEL] key brief until **CODE.PEDE** , press [SET] key brief.
CODE.PEDE : Enable motor hydraulic pressure maintenance.
CODE.PEDE : Disable motor hydraulic pressure maintenance.

SYSTEM RESET :

To restore all the default configuration , press and hold [SEL] and [SET] keys together , all function LEDES will light on then light off , system reset procedure finish .


► 4. P-P/DIS-OP (Closing 2 seconds Before Opening)

The control unit will closing 2 seconds before opening, to release the electric lock operation.

Press [SEL] key brief until **P-P/DIS-OP** , press [SET] key brief.
P-P/DIS-OP : Enable backlash to release electric lock.
P-P/DIS-OP : Disable backlash to release electric lock.

► 5. T.MOTOR (Closing Max. Power 1 Second After Slow-Down)

The control unit will add 1 seconds maximum power after slow-down during closing, to tighten the door for electric lock operation.

Press [SEL] key brief until **T.MOTOR** , press [SET] key brief.
T.MOTOR : Enable closing max force after slow-down.
T.MOTOR : Disable closing max force after slow-down.

► 6. T.MOT.PEDE (Input PHOTO2 is PHOTO2 or STOP)

The control unit input PHOTO2 is normal close (NC) contact [19-20].

Default input is PHOTO2, when door opening and contact is open, door will stop, contact close again, door will resume opening again. when door closing and contact is open, door will reverse to opening.

If input setting is STOP, when door during opening or closing, contact is open, door will stop immediately, any input command not accept, when contact close, it will resume to normal operation. When door ready to close, lamp will pre-flashing 5 seconds.

Press [SEL] key brief until **T.MOT.PEDE** , press [SET] key brief.
T.MOT.PEDE : Select input PHOTO2 is STOP.
T.MOT.PEDE : Select input PHOTO2 is PHOTO2.

LOW VOLTAGE INPUT DIAGNOSTICS :

The control unit have 4 LEDES near the connector of low voltage input , monitor the status of input status .

When the input close , correspond LED will light on .
 When the input open , correspond LED will light off .